

ОТЗЫВ

научного руководителя кандидата физико-математических наук, профессора кафедры дифференциальных уравнений и функционального анализа Дагестанского государственного университета Ахмада Рамазановича Эфендиева на диссертацию Джасим Анмар Хашим «Поведение решений системы типа Брио-Буке», представленную на соискание ученой степени кандидата физико-математических наук по специальности 01.01.02 – дифференциальные уравнения, динамические системы и оптимальное управление.

А.Х. Джасим в 2002 году окончила Университет Аль-Мустансирия по специальности «Математика». В 2013-2016 годах обучалась в очной аспирантуре на кафедре «Дифференциальные уравнения и функциональный анализ», ДГУ.

За время работы над диссертацией А.Х. Джасим выполнила большую программу исследований, получила и опубликовала интересные результаты, актуальные как в теоретическом, так и в прикладном аспектах.

А.Х. Джасим были получены и доказаны структурные свойства интегральных кривых систем типа Брио-Буке. Она установила достаточные условия существования критических кривых, получила условия существования O^\pm -кривых.

При работе над диссертацией А.Х. Джасим проявила себя зрелым специалистом в области дифференциальных уравнений, динамических систем и оптимального управления.

Основные результаты диссертации А.Х. Джасим с достаточной полнотой отражены в публикациях, в том числе в журналах из перечня ВАК. Основные результаты были также доложены на международных конференциях по математике.

Диссертация А.Х. Джасим является завершённым научным исследованием и соответствует требованиям ВАК, предъявляемым к диссертациям на соискание ученой степени кандидата физико-математических наук.

Автореферат соответствует содержанию диссертации.

Квалификационные характеристики и содержание диссертации позволяют считать А.Х. Джасим достойным присуждения ученой степени кандидата физико-математических наук по специальности 01.01.02 – дифференциальные уравнения, динамические системы и оптимальное управление.

Профессор кафедры ДУиФА

к.ф.-м.н.

/Эфендиев А.Р./

