

Сведения о ведущей организации

по диссертационной работе Кругловой Татьяны Николаевны на тему: «Методология оценки технического состояния систем приводов машин и механизмов параллельной кинематической структуры», представленной на соискание ученой степени доктора технических наук по специальности 2.5.2 – Машиноведение

Полное наименование организации	Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего образования «Донской государственный технический университет»
Сокращенное наименование организации	Донской государственный технический университет, ДГТУ
Ведомственная принадлежность организации	Министерство науки и высшего образования Российской Федерации
Место нахождения	344000, Ростовская область, город Ростов-на-Дону, площадь Гагарина, дом 1
Телефон организации с указанием кода города	+7 (863) 273-85-25 +7 (863) 273-87-20
Адрес электронной почты организации	reception@donstu.ru spu-02@donstu.ru
Адрес официального сайта организации в сети «Интернет»	https://donstu.ru
Руководитель организации	Месхи Бесарион Чохоевич
Уполномоченный	Ефременко Иннесса Николаевна
Должность	Проректор по научно-исследовательской работе и инновационной деятельности
Ученая степень	Доктор экономических наук
Ученое звание	Доцент
Является ли соискатель работником организации?	Не является
Является ли соискатель совместителем организации?	Не является
Список основных публикаций работников ведущей организации по тематике диссертации в рецензируемые научные издания за последние 5 лет (не более 15 публикаций)	
1	Зеленский А. А., Валюкевич Ю. А., Алепо А. В., Дубовсков В. В. Система управления перемещением платформы параллельного манипулятора с

	восемью гибкими звеньями // Вестник МГТУ "Станкин". - 2021. - №3(58). - С. 56-61.
2	Валюкевич Ю. А., Наумов И. И., Егорышев Н. Е. Исследование кинематики восьмизвенного параллельного манипулятора с гибкими звеньями // Современные наукоемкие технологии. - 2020. - № 11-2. - С. 273-280.
3	Сидоренко В. С., Грищенко В. И., Ракуленко С. В., Полешкин М. С., Дымочкин Д. Д. Исследование гидравлического контура управления адаптивного гидропривода подачи инструмента мобильной буровой машины // Вестник Донского государственного технического университета. - 2019. - Т.19. - №1. - С. 13-23.
4	Рагулин М. В., Костенко В. Ю. Влияние кинематики шкивов на кабельные роботы параллельной структуры // Молодежная наука как фактор и ресурс опережающего развития. Сборник статей V Международной научно-практической конференции. Петрозаводск, 2021. - С. 174-183.
5	Валюкевич Ю. А., Егорышев Н. Е., Дерезюк Д. А., Моторин Д. Е. Разработка кинематической модели манипулятора параллельной структуры с гибкими звеньями // Наука России: цели и задачи. Сборник научных трудов по материалам XXIV международной научной конференции. – Екатеринбург. - 2020. - С. 20-25.
6	Prikhodko S. P., Sidorenko V. S., Kharchenko A. N., Grishchenko V. I. High-speed pneumomechanical drive of the executive movements of machine mechanisms // IOP Conference Series: Materials Science and Engineering. - 16. Sep. "Dynamics of Technical Systems, DTS 2020". - 2021. - P. 012015.
7	Tseligorov N. A., Tchubukin A. V., Ozersky A. I. Improving the efficiency of dynamic modes of electro-hydraulic drive operation // Proceedings - 2020 International Conference on Industrial Engineering, Applications and Manufacturing, ICIEAM 2020. - 2020. - P. 9111947.
8	Rakulenko S. V., Grishchenko V. I., Poleshkin M. S. Dependent twin-engine hydraulic drive of the drilling rig with a mechano-hydraulic variable pump control circuit // Proceedings of the 4th International conference on industrial engineering ICIE 2018. - Lecture notes in mechanical engineering. - 2019. - P. 331-339.
9	Грищенко В. И., Сидоренко В. С. Критерии оценки эффективности комбинированных систем приводов // Актуальные проблемы науки и техники. 2023. Материалы Всероссийской (национальной) научно-практической конференции. - Ростов-на-Дону. - 2023. - С. 1199.
10	Ивлиев Е. А., Грищенко В. И., Медведев Д. Д. Математическая модель электрогидравлического актуатора // Актуальные проблемы науки и

