

Сведения о ведущей организации

по диссертационной работе Бенараб Сарры на тему «Теоремы об операторных неравенствах в исследовании краевых задач и задач управления для дифференциальных уравнений, не разрешенных относительно производной», представленной на соискание ученой степени кандидата физико-математических наук по специальности «01.01.02 – дифференциальные уравнения, динамические системы и оптимальное управление».

Полное наименование организации в соответствии с уставом	Федеральное государственное учреждение «Федеральный исследовательский центр «Информатика и управление» Российской академии наук»
Сокращенное наименование организации в соответствии с уставом	ФИЦ ИУ РАН
Ведомственная принадлежность	Министерство науки и высшего образования Российской Федерации
Местонахождение	г. Москва
Почтовый индекс, адрес	119333, г. Москва, ул. Вавилова, д. 44, корп. 2.
Веб-сайт	https://www.frcscsc.ru/
Телефон	+7 (499) 135-62-60
Адрес электронной почты	frcscsc@frcscsc.ru
Список основных публикаций ведущей организации по специальности «01.01.02 – дифференциальные уравнения, динамические системы и оптимальное управление» в рецензируемых научных изданиях за последние 5 лет:	
<ul style="list-style-type: none">• Arutyunov A.V., Karamzin D. Square-root metric regularity and related stability theorems for smooth mappings // SIAM Journal on Optimization. 2021. V. 31. № 2. P. 1380–1409.• Chertovskih R., Khalil N.T., Karamzin D., Pereira F.L. An indirect method for regular state-constrained optimal control problems in flow fields // IEEE Transactions on Automatic Control. 2021. T. 66. № 2. C. 787–793.• Афанасьев А.П., Дзюба С.М. О новых свойствах рекуррентных движений и минимальных множеств динамических систем // Вестник российских университетов. Математика. 2021. Т. 26. № 133. С. 5–15.• Багапш А.О. Некоторые аналитические и геометрические свойства решений кососимметрических эллиптических систем // Вестник МГТУ им. Н.Э. Баумана. Серия “Естественные науки”. 2021, № 1. С. 4–17.• Багапш А.О. О решениях эллиптических систем со скачком на границе // Ж. вычисл. матем. и матем. физ. 2020. Т. 60. № 9. С. 1496–1502.• Бакушинский А.Б., Кокурин М.Ю., Кокурин М.М. Прямые и обратные теоремы для итерационных методов решения нерегулярных операторных уравнений и разностных методов решения некорректных задач Коши // Ж. вычисл. матем. и матем. физ. 2020. Т. 60. № 6. С. 939–962.	

- Arutyunov A., Karamzin D. A survey on regularity conditions for state-constrained optimal control problems and the non-degenerate maximum principle // Journal of Optimization Theory and Applications. 2020. V. 184. № 3. P. 697–723.
- Дарьина А.Н., Дивеев А.И., Карамзин Д.Ю., Переира Ф.Л., Софонова Е.А., Чертовских Р.А. Исследование метода возмущений для решения нерегулярных задач оптимального управления с фазовыми ограничениями // Вопросы теории безопасности и устойчивости систем. 2020. № 22. С. 25–51.
- Chertovskih R., Khalil N.T., Lobo Pereira F., Karamzin D. Regular path-constrained time-optimal control problems in three-dimensional flow fields // European Journal of Control. 2020. V. 56. P. 98–106.
- Карамзин Д.Ю., Переира Ф.Л. Исследование условий нормальности в задачах управления с фазовыми ограничениями типа равенств и неравенств // Надежность и качество сложных систем. 2020. № 2 (30). С. 20–25.
- Антипин А.С., Хорошилова Е.В. Динамика, фазовые ограничения и линейное программирование // Ж. вычисл. матем. и матем. физ. 2020. Т. 60. № 2. С. 177–196.
- Ахрем А.А.; Носов А.П. Алгебраические критерии интегральной распределенности некоторых классов обыкновенных дифференциальных уравнений // Математ. и математ. моделирование. 2020. № 3. С. 1–14.
- Босов А.В. Применение условно-оптимального фильтра для синтеза субоптимального управления в задаче оптимизации выхода нелинейной дифференциальной стохастической системы // Автоматика и телемеханика. 2020. № 11. С. 32–45.
- Дружинина О.В., Лисовский Е.В., Щенникова Е.В., Каледина Е.А. Анализ устойчивости траекторий динамических систем, моделируемых нелинейными векторно-матричными дифференциальными уравнениями // Нелинейный мир. 2020. Т. 18. № 4. С. 5–14.
- Багапш А.О. О геометрических свойствах ядра Пуассона для уравнения Ламе // Ж. вычисл. матем. и матем. физ. 2019. Т. 59. № 12. С. 2133–2154.
- Бакушинский А.Б., Леонов А.С. Численное решение трехмерной коэффициентной обратной задачи для волнового уравнения с интегральными данными в цилиндрической области // Сиб. журн. вычисл. матем. 2019. Т. 22. № 4. С. 381–397.
- Абрамов А.А., Юхно Л.Ф. О методе наименьших квадратов для систем линейных обыкновенных дифференциальных уравнений // Ж. вычисл. матем. и матем. физ. 2019. Т. 59. № 6. С. 972–983.
- Karamzin D.Y., De Oliveira V.A., Silva G.N., Pereira F.L. A generalized Filippov-like existence theorem for optimal control problems with constraints // Procedia Computer Science. Proceedings of the 13th International Symposium “Intelligent Systems”, INTELS 2018. 2019. С. 478–487.
- Karamzin D., Pereira F.L. On a few questions regarding the study of state-constrained problems in optimal control // Journal of Optimization Theory and Applications. 2019. V. 180. № 1. P. 235–255.

- Арутюнов А.В., Карамзин Д.Ю. Условия нормальности принципа максимума при наличии фазовых ограничений // Вопросы теории безопасности и устойчивости систем. 2019. № 21. С. 28–34.
- Горбачева А.В., Дивеев А.И., Карамзин Д.Ю., Софронова Е.А. Оптимальная по быстродействию перестановка двух мобильных роботов при исключении их столкновения // Вопросы теории безопасности и устойчивости систем. 2019. № 21. С. 35–47.
- Arutyunov A., Karamzin D., Lobo Pereira F. Linear impulsive control problems // Lecture Notes in Control and Information Sciences. 2019. V. 477. P. 1–18.
- Arutyunov A., Karamzin D., Lobo Pereira F. Impulsive control problems with mixed constraints // Lecture Notes in Control and Information Sciences. 2019. V. 477. P. 121–152.
- Arutyunov A., Karamzin D., Lobo Pereira F. General nonlinear impulsive control problems // Lecture Notes in Control and Information Sciences. 2019. V. 477. P. 153–172.

Сведения верны.

Директор ФИЦ ИУ РАН,
академик РАН

И.А. Соколов

2022 г.

